

Revue Paralia, Volume 6 (2013) pp 9.1-9.30 Mots-clés : Transport de sédiments en suspension, Distribution verticale de la concentration, Régime non stationnaire, Dépôt, Erosion, Loi de Rouse-Vanoni. © Editions Paralia CFL

Description non stationnaire de la distribution verticale des sédiments transportés en suspension par les écoulements à surface libre, en présence de dépôt et d'érosion

Martin SANCHEZ¹

 Université de Nantes, Faculté des Sciences et des Techniques, UMR-6112 du CNRS - Planétologie et Géodynamique, 2 rue de la Houssinière, BP 92208, 44322 Nantes cedex 3, France. *martin.sanchez@univ-nantes.fr*

Résumé :

Cette étude est basée sur des données issues de la solution numérique d'une équation de transport 1DV qui ont servi à développer un modèle descriptif du profil vertical de la concentration en matières en suspension, en relation avec l'étude du transport de sédiments par les écoulements à surface libre.

Pour un régime sédimentaire non stationnaire sans dépôt et sans érosion, une première description de la répartition verticale de la concentration est proposée. Celle-ci, semblable à l'équation générale du profil de la concentration de la solution stationnaire, inclut un paramètre nommé alpha, dont la valeur tend toujours vers sa valeur théorique terminale correspondant au régime stationnaire.

En présence de dépôt ou d'érosion, si les variables du problème restent constantes et si les échanges solides avec le fond sont proportionnels à la vitesse de chute des sédiments multipliée par la concentration au fond, il est constaté dans cette étude que le profil de la concentration tend vers une forme terminale. Suivant l'approche retenue, la modification de la forme du profil de la concentration due aux échanges avec le fond est décrite par une fonction incluant un deuxième paramètre désigné bêta.

Le modèle complet pour le profil vertical de la concentration en régime non stationnaire avec érosion et dépôt inclut ainsi, deux paramètres adimensionnels, alpha et bêta, et un paramètre dimensionné correspondant à la concentration de référence. Une stationnarité des paramètres alpha et bêta est possible avec érosion ou dépôt, impliquant nécessairement la non stationnarité de la concentration de référence.

Les variations dans le temps des paramètres alpha et bêta sont simulées par deux équations phénoménologiques. Un bon ajustement de l'ensemble des formulations proposées a permis d'aboutir à un modèle stable très fiable qui peut permettre d'améliorer considérablement la précision des modélisations de transport 2DH.

Soumis le 2 octobre 2013, accepté le 28 octobre 2013, en ligne le 6 novembre 2013. La seule version examinée est celle écrite en français. La ou les autres versions n'étant pas examinées par le comité de rédaction de la revue, sont donc publiées sous l'entière responsabilité du ou des auteurs. UNA VERSION TRADUCIDA EN ESPAÑOL ES DISPONIBLE EN LINEA

A TRANSLATED VERSION IN ENGLISH IS AVAILABLE ONLINE

Pour citer cet article :

SANCHEZ M. (2013). Description non stationnaire de la distribution verticale des sédiments transportés en suspension par les écoulements à surface libre, en présence de dépôt et d'érosion. Revue Paralia, Vol. 6, pp 9.1–9.30.

DOI:10.5150/revue-paralia.2013.009

1. Introduction

Avec les ordinateurs actuels et pour un coût de calcul relativement faible, les modèles hydrodynamiques 2DH utilisés dans les milieux océaniques, côtiers, lacustres, estuariens et fluviaux, permettent les applications sur des longues durées, à une échelle géographique fine couvrant des grandes étendues.

Lorsque les variables étudiées par ces modèles peuvent être correctement décrites suivant la verticale, les résultats obtenus sont très proches de ceux issus des modèles tridimensionnels. Deux applications réussies suivant cette démarche sont : (i) les modèles de propagation de la houle sur des fonds peu inclinés qui décrivent la distribution verticale du potentiel de vitesses avec la théorie de Stokes-Airy et (ii) les modèles courantologiques de fluides homogènes qui intègrent sur toute la profondeur l'effet des contraintes de cisaillement sur les vitesses moyennes.

L'un des objets de cet article est d'inclure, dans les modèles 2DH de transport de matières en suspension par les écoulements à surface libre, une description précise de la répartition verticale des sédiments. Au-delà de la loi de Rouse-Vanoni qui a été obtenue pour un régime uniforme et stationnaire, le modèle développé peut s'appliquer en régime non stationnaire et non uniforme, quand les échanges solides avec le fond sont paramétrés par un taux de dépôt ou par un taux d'érosion.

Par ce modèle, la concentration de référence au fond peut être connue afin d'évaluer convenablement le taux de dépôt. Ce modèle permet aussi de connaître à tout moment les distributions verticales de la matière solide en suspension, à toutes fins utiles.

2. Théorie

Dans les problèmes étudiés dans cet article, les sédiments fins en suspension sont transportés par les courants à la même vitesse horizontale que ceux-ci. Dans un écoulement turbulent 3D, la valeur instantanée de la concentration locale c en matières en suspension fluctue autour d'une valeur moyenne C. La décomposition de c s'écrit comme suit :

$$c = C + c' \tag{1}$$

où c' est la partie fluctuante de la concentration. Si la diffusion moléculaire des sédiments en suspension est négligée, la concentration C dans un écoulement turbulent est régie par l'équation de transport suivante (référentiel *Oxyz* avec *z* en coordonnée verticale) :

$$\frac{\partial C}{\partial t} + V_x \frac{\partial C}{\partial x} + V_y \frac{\partial C}{\partial y} + V_z \frac{\partial C}{\partial z} = -\frac{\partial \langle v_x' c' \rangle}{\partial x} - \frac{\partial \langle v_y' c' \rangle}{\partial y} - \frac{\partial \langle v_z' c' \rangle}{\partial z} + \frac{\partial (W C)}{\partial z}$$
(2)

où W est la valeur locale de la vitesse de chute moyenne des matières en suspension, V_x , V_y et V_z sont les composantes locales de la vitesse caractérisant l'écoulement turbulent moyen, et les termes $\langle v_x'c' \rangle$, $\langle v_y'c' \rangle$, $\langle v_z'c' \rangle$, représentent les corrélations temporelles entre les composantes de la vitesse fluctuante et la concentration fluctuante ; ces termes

traduisent le transfert de masse lié à la turbulence. Usuellement ils sont modélisés à travers les lois de diffusion de Fick-Boussinesq suivantes :

$$\langle v_x'c' \rangle = -K_x \frac{\partial C}{\partial x} , \quad \langle v_y'c' \rangle = -K_y \frac{\partial C}{\partial y} , \quad \langle v_z'c' \rangle = -K_z \frac{\partial C}{\partial z}$$
(3)

où K_x , K_y et K_z sont les coefficients de diffusion turbulente de masse selon les directions Ox, Oy et Oz respectivement. L'équation de transport 3D devient :

$$\frac{\partial C}{\partial t} + V_x \frac{\partial C}{\partial x} + V_y \frac{\partial C}{\partial y} + V_z \frac{\partial C}{\partial z} = \frac{\partial}{\partial x} \left(K_x \frac{\partial C}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(K_y \frac{\partial C}{\partial y} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(K_z \frac{\partial C}{\partial z} \right) + \frac{\partial(WC)}{\partial z}$$
(4)

La solution de cette équation doit satisfaire à une condition de frontière relative aux échanges de sédiments entre l'écoulement et le fond.

Si le fond se situe en z=0, en cas de remise en suspension décrite par un taux d'érosion effectif E^{ef} (terme source en kg m⁻² s⁻¹), la condition de frontière est :

$$\left(-WC - K_z \frac{\partial C}{\partial z}\right)\Big|_{z=0} = E^{ef}$$
(5)

En cas de dépôt la condition de frontière est :

$$\left(-WC - K_z \frac{\partial C}{\partial z}\right)\Big|_{z=0} = -D^{ef}$$
(6)

où D^{ef} représente le taux de dépôt effectif (terme puits en kg m⁻² s⁻¹) qui peut être décrit par la formulation suivante (KRONE, 1986 ; METHA, 1986) :

$$D^{ef} = pW_0 C_0 \tag{7}$$

où d'une part C_0 est la concentration en matières en suspension au fond de l'écoulement et W_0 la vitesse de chute moyenne de ces matières. D'autre part le terme p représente selon KRONE (1986), la probabilité [0 ; 1] que les sédiments touchant le fond adhèrent à celui-ci. Si p=0 toutes les particules touchant le fond sont immédiatement remises en suspension par l'écoulement et le taux de dépôt effectif est nul.

Si le régime sédimentaire est uniforme et stationnaire, le problème est considérablement simplifié et la distribution verticale de *C* obéit à :

$$WC = -K_z \frac{\partial C}{\partial z} \tag{8}$$

L'intégration de cette équation permet d'obtenir la loi de Rouse-Vanoni généralisée pour la distribution verticale des matières en suspension en régime stationnaire (ORTON & KINEKE, 2001 ; SANCHEZ *et al.*, 2005) :

$$C(z)\big|_{stat} = C_0 \exp\left(-\int_0^z \frac{W}{K_z} dz\right)$$
(9)

L'équation précédente peut admettre une solution analytique dépendant des expressions de K_z et de W. Quelques solutions connues sont présentées dans l'appendice 1 à la fin de ce manuscrit. Dans ce qui suit, ces deux grandeurs sont considérées être indépendantes de z. L'expression 9 de la concentration devient alors :

$$C(z^{\circ})\big|_{stat} = C_0 \exp(-P^e z^{\circ}) \tag{10}$$

où $z^{\circ}=z/d$ est la coordonnée verticale adimensionnelle, d la profondeur et P^{e} le nombre de Peclet caractéristique des transferts verticaux de sédiments par convection-diffusion :

$$P^e = \frac{W\,d}{K_z} \tag{11}$$

Une relation usuelle pour évaluer K_z est la suivante :

$$K_z = \frac{\kappa}{6} U_c \, d \tag{12}$$

où U_c est la vitesse de cisaillement et $\kappa=0,4$ la constante universelle de Karman. Par l'intégration de l'équation 10 on obtient l'expression du rapport C_0/\overline{C} (où \overline{C} est la concentration moyenne sur la verticale) :

$$\frac{C_0}{\overline{C}}\Big|_{stat} = \frac{P^e}{1 - \exp(-P^e)}$$
(13)

L'équation 13 pourrait être utilisée dans les modélisations 2DH pour estimer la concentration au fond C_0 en fonction de la concentration moyenne sur la verticale \overline{C} . En effet la connaissance de C_0 est nécessaire afin d'estimer de façon fiable le taux de dépôt par l'équation 7.

Cependant, selon les modélisations hydrosédimentaires et en accord avec les travaux de simulations numériques menés par TEETER (1986), dès que la sédimentation des matières en suspension commence à se produire, le rapport C_0/\overline{C} diminue par rapport à la valeur donnée par l'équation 13. Cette diminution s'explique par la réduction de la concentration qui est relativement plus importante près du fond comme indiqué sur la figure 1. Une formulation de TEETER (1986) qui permet de calculer le rapport C_0/\overline{C} dans les modèles actuels (LUMBORG & WINDELIN, 2003) s'écrit comme suit :



Figure 1. Illustration de la modification du profil vertical de la concentration provoquée par la sédimentation. En trait fin : loi stationnaire. En trait épais : profil observé pendant une période de dépôt ($z^\circ=0=f$ ond ; $z^\circ=1=surface$).

$$\frac{C_0}{\overline{C}} \approx 1 + \frac{P^e}{1,25+4,75 \ p^{2,5}} \tag{14}$$

Des études sur le transport de sédiments non-cohésifs montrent que lorsque le nombre de Peclet dépasse un seuil critique P^{e}_{cr} dont la valeur est comprise entre 9 et 15 le transport en suspension ne peut plus se produire (TEETER, 1986). Ce critère doit pouvoir s'appliquer aussi aux sédiments fins quand la valeur du nombre de Peclet reste inférieure à cette valeur critique assez longtemps par rapport à la durée nécessaire pour que les particules en suspension se déposent.

3. Méthodes

Afin de comprendre le comportement dynamique des sédiments dans la colonne d'eau, un modèle numérique 1DV a été mis au point. Celui-ci est régi par l'équation suivante :

$$\frac{\partial C}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\kappa}{6} U_c \, d \, \frac{\partial C}{\partial z} + WC \right) \tag{15}$$

Des tests ont été effectués avec une large gamme de valeurs des variables du problème couvrant la plupart des cas réels de transport des sédiments fins par les écoulements côtiers et estuariens. Lors de ces tests on a combiné différentes valeurs pour les variables. Parmi les valeurs étudiées on peut citer :

- 8 valeurs de *d* (en m) : 0,25 ; 0,5 ; 1 ; 2 ; 4 ; 8 ; 16 et 32.

- 6 valeurs de W (en mm s⁻¹) : 0,05 ; 0,1 ; 0,2 ; 0,4 ; 0,8 et 1,6.

- Des valeurs de U_c (en m s⁻¹) variables comprises entre 0,00002 et 0,3.

Le modèle numérique décompose la colonne d'eau en N couches d'épaisseur adimensionnelle constante égale à $\Delta z^{\circ} = \Delta z/d = 1/N$. Dans la plupart des tests N a été fixé à 50, mais dans des certains tests spécifiques on a utilisé N=100. A chaque instant t de la modélisation, on connaît la concentration C_i au milieu de chaque couche i de la colonne d'eau dont la cote adimensionnelle par rapport au fond est $z^{\circ}_i = (i - \frac{1}{2})\Delta z^{\circ}$.

3.1 Régime non stationnaire sans érosion et sans dépôt

Les premiers tests ont été effectués avec une vitesse de cisaillement cycliquement variable donnée par l'expression suivante :

$$U_c = U_{c-moy} \left[1 + Ampl \times \cos(\omega t) \right]$$
⁽¹⁶⁾

où U_{c-moy} est la vitesse de cisaillement moyenne du test, *Ampl* un paramètre définissant l'importance des oscillations de la valeur de U_c et $\omega=2\pi/T$ la pulsation qui est reliée à la période *T* des oscillations.

Pour la plupart des tests, le paramètre *Ampl* a été fixé à 0,80 (sauf dans certains cas où sa valeur est indiquée) et la période T à 22320 s, ce qui est la moitié de la valeur théorique de la période de la marée semi-diurne. Pour le paramètre U_{c-moy} (en m s⁻¹) les 4 valeurs suivantes ont notamment été étudiées : 0,01 ; 0,02 ; 0,04 et 0,08.

3.1.1 Description du profil vertical de la concentration sans dépôt et sans érosion

Les premiers tests ont montré que le profil vertical de la concentration restait, dans la plupart des cas, proche d'une loi exponentielle décroissante. Il faut néanmoins indiquer que ces profils ne sont pas exactement en conformité avec cette loi. Afin d'ajuster à chaque instant t de la modélisation, une loi exponentielle approchant le profil de concentrations, on a utilisé la méthode des moindres carrés.

Selon cette méthode, si une variable Y est reliée linéairement à une variable X, et que $\hat{Y} = A + BX$ représente la meilleure approche de Y ajustée en conformité avec ce critère, alors les paramètres A et B sont donnés par :

$$A = \frac{N \sum_{i=1}^{N} X_i Y_i - \sum_{i=1}^{N} X_i \sum_{i=1}^{N} Y_i}{N \sum_{i=1}^{N} X_i^2 - \left(\sum_{i=1}^{N} X_i\right)^2}$$
(17)
$$B = \frac{\sum_{i=1}^{N} X_i^2 \sum_{i=1}^{N} Y_i - \sum_{i=1}^{N} X_i Y_i \sum_{i=1}^{N} X_i}{N \sum_{i=1}^{N} X_i^2 - \left(\sum_{i=1}^{N} X_i\right)^2}$$
(18)

où X_i et Y_i sont les couples associés des valeurs expérimentales de ces variables et N le nombre total de ces couples.

Si le profil vertical de la concentration est approché par la loi suivante :

$$\hat{C}(z^{\circ}) = \hat{c} \exp(-\hat{\alpha} z^{\circ}) \tag{19}$$

où \hat{c} est une concentration de référence et $\hat{\alpha}$ le paramètre de la loi, alors, le problème est linéarisé en procédant au changement de variables qui suit : $X_i = z^\circ_i$ et $Y_i = \ln(C_i)$. Dans ce cas les paramètres de la loi sont donnés par : $\hat{\alpha} = -A$ et $\hat{c} = \exp(B)$.

3.1.2 Caractérisation de l'erreur entre la loi exponentielle ajustée et le profil vertical de la concentration selon le modèle 1DV

L'erreur relative liée à l'estimation de C_i par \hat{C} , est définie comme suit :

$$\hat{e}(z^{\circ}) = \frac{\hat{C}(z^{\circ}) - C_i(z^{\circ})}{C_i(z^{\circ})}$$
(20)

A chaque instant de la modélisation, la fonction $\hat{e}(z^{\circ})$ peut être évaluée à partir des valeurs $C_i(z^{\circ})$ issues du modèle numérique 1DV et des valeurs ajustées des paramètres \hat{c} et $\hat{\alpha}$.

3.2 Régime non stationnaire avec prise en compte du dépôt et de l'érosion

Des tests du modèle numérique 1DV avec dépôt et/ou érosion ont été effectués en combinant les différentes valeurs des grandeurs du problème données précédemment.

Les tests de dépôt ont été effectués avec les valeurs suivantes du paramètre p de la loi de Krone (équation 7) : 0,125 ; 0,25 ; 0,5 et 1.

Pour caractériser les tests de remise en suspension des sédiments, on a défini un taux d'érosion adimensionnel q comme suit :

$$q = \frac{E^{ef}}{W_0 C_0} \tag{21}$$

Les valeurs étudiées du paramètre q sont : 0,125 ; 0,25 ; 0,5 ; 1 ; 2 ; 4 ; 8 et 16. Un nombre de tests réduit a été effectué en fixant la valeur du rapport $E^{ef}/(W_{init} \times C_{init})$, où W_{init} et C_{init} désignent les valeurs initiales (à t=0) des variables W et C respectivement.

4. Résultats des simulations numériques 1DV et développement d'un modèle phénoménologique

4.1 Transport sédimentaire sans dépôt et sans érosion

4.1.1 Erreur relative locale liée à la loi exponentielle ajustée pour décrire le profil vertical de la concentration

Les tests examinés correspondent à une variation de U_c suivant l'équation 16, avec des valeurs variables des grandeurs U_{c-moy} , W et d.

L'étude de la fonction $\hat{e}(z^{\circ})$ caractérisant l'erreur relative locale liée à l'approche de la valeur de C_i obtenue avec le modèle théorique 1DV, par l'équation de \hat{C} selon la loi ajustée, montre que dans tous les cas les profils de $\hat{e}(z^{\circ})$ restent similaires (figure 2). Le maximum de $|\hat{e}|$ est toujours observé au fond (en $z^{\circ}=0$). Le signe de \hat{e} à la surface est toujours contraire à celui correspondant au fond. Le profil vertical de l'erreur relative comporte systématiquement 3 passages par $\hat{e}=0$. Bien que les lieux z° de ces passages varient légèrement d'un cas à un autre, on peut avancer les valeurs suivantes :

- Passage supérieur : $z^{\circ} \approx 0,90$
- Passage intermédiaire : $z^{\circ} \approx 0,51$
- Passage inférieur : $z^{\circ} \approx 0,12$

L'étude de l'erreur relative a permis de dresser la figure 3 avec 51840 valeurs de $\hat{e}(z^\circ=0)$ correspondant à la combinaison des différentes valeurs des grandeurs du problème.

Dans 90% des cas étudiés la valeur absolue de $\hat{e}(z^\circ=0)$ reste inférieure à 0,03 et dans 99% des cas inférieure à 0,23. Cependant, dans certains cas les valeurs maximales de $|\hat{e}(z^\circ=0)|$ ont dépassé une valeur de 0,40. Il a été constaté que ces erreurs maximales correspondent aux plus grandes valeurs du nombre de Peclet qui atteignent dans les modélisations une valeur de 12. Il faut signaler que ces valeurs du nombre de Peclet, dépassant le seuil critique P^e_{cr} au-dessus duquel le transport en suspension ne peut plus se produire, impliquent un dépôt des sédiments qui n'est pas permis dans cette première série de modélisations.

0.20

0.10

0.00

-0.04

-0.02

0.00

 $\hat{e}(z^{\circ})$

0.02

Une relation très étroite a été trouvée entre les valeurs instantanées de $\hat{e}(z^\circ=0)$ et quelques grandeurs caractéristiques du problème (voir figure 3). La loi suivante a notamment été ajustée (celle-ci surestime l'erreur pour les grandes valeurs de $d\hat{\alpha}/dt$) :



Figure 2. Exemples de deux profils verticaux de $\hat{e}(z^{\circ})$ correspondant aux erreurs maximales constatées pour le cas test défini par : $U_{c-moy}=0,02 \text{ m s}^{-1}$; $W = 0,0002 \text{ m s}^{-1}$ et d = 8 m.

0.04

0.20

0.10

0.00

-0.04

-0.02

0.00

ê(z⁰)

0.02

0.04



Figure 3. Relation entre $\hat{e}(z^{\circ}=0)$ et $(d/U_c) \times d\hat{\alpha}/dt$ selon les résultats des modélisations numériques 1DV (la figure comporte 51840 points expérimentaux).

En raison du fort coefficient de corrélation justifiant l'équation 22, celle-ci pourrait être incluse dans un modèle pour améliorer sa précision. Cependant, sachant que les valeurs

extrêmes de $\hat{e}(z^{\circ}=0)$ sont observées pour des conditions de dépôt bien marqué, cette possibilité n'est pas retenue car l'étude du transport sédimentaire sans dépôt et sans érosion ne comporte que peu d'intérêt.

On doit noter qu'une valeur positive de $d\hat{\alpha}/dt$, qui correspond à une période d'accroissement de la concentration au fond au détriment de celle en surface, s'accompagne d'une valeur négative de $\hat{e}(0)$, laquelle indique qu'au fond, la valeur de \hat{C} selon la loi ajustée, est inférieure à la concentration C_i évaluée avec le modèle 1DV.

4.1.2 Modélisation du profil vertical de la concentration en régime non stationnaire sans érosion et sans dépôt

Après avoir vérifié, qu'en similitude avec les équations 10 et 19, le rapport C/C_0 peut être modélisé correctement par une fonction $F(z^\circ; \alpha) = \exp(-\alpha z^\circ)$, un modèle phénoménologique est utilisé pour décrire le profil vertical de la concentration en régime non stationnaire sans dépôt et sans érosion. Celui-ci s'écrit comme suit :

$$\widetilde{C}(z^{\circ}) = \widetilde{c} \exp(-\widetilde{\alpha} z^{\circ})$$
(23)

où \tilde{c} est la concentration de référence au fond et $\tilde{\alpha}$ le paramètre de la loi (plus la valeur du paramètre $\tilde{\alpha}$ est petite, plus la distribution des sédiments sur la verticale est uniforme).

Les tracés de $\hat{\alpha}$ et de P^e en fonction du temps montrent que dans tous les cas étudiés le signal $\hat{\alpha}(t)$ est en retard de phase sur $P^e(t)$. A tout instant t, la valeur de $\hat{\alpha}$ tend vers la valeur de P^e (figure 4). On constate aussi que le maximum et le minimum du signal de $\hat{\alpha}$ correspond à l'instant où les deux signaux se croisent. Enfin, l'analyse des résultats montre que le déphasage dépend essentiellement du rapport U_c/d . Sur la base de ces observations le modèle retenu pour simuler la variation dans le temps de $\tilde{\alpha}$ est le suivant :

$$\frac{d\widetilde{\alpha}}{dt} = c_{\alpha} \frac{U_c}{d} \left(\alpha_{\infty} - \widetilde{\alpha} \right)$$
(24)

où $\alpha_{\infty}=P^e$ est la valeur terminale du paramètre $\tilde{\alpha}$ en régime stationnaire et c_{α} un coefficient du modèle. L'ensemble des résultats numériques du modèle 1DV ont servi à valider l'équation ci-dessus et à évaluer $c_{\alpha}\approx 0,667$.

Une expression équivalente à l'équation 23 a été utilisée par BELINSKY *et al.* (2005) pour étudier le chargement d'une colonne d'eau de profondeur $d \rightarrow \infty$ provoqué par une érosion du fond. En admettant l'existence d'une valeur terminale de saturation pour C_0 ils aboutissent à un modèle quelque peu différent de celui défini par l'équation 24.

La figure 4 est un exemple de résultats obtenus pour un cas test. Cette figure montre les variations temporelles : (i) de U_c (en dm s⁻¹), (ii) de P^e , (iii) du paramètre $\hat{\alpha}$ évalué à partir des résultats obtenus du modèle 1DV par l'ajustement conforme au critère de moindres carrés, et (iv) du paramètre $\tilde{\alpha}$ obtenu à partir de l'équation 24 résolue numériquement avec la méthode *predictor-corrector* de Runge-Kutta. En complément,

cette figure montre $\hat{e}(z^{\circ}=0)$ évalué expérimentalement d'une part et estimé avec la relation empirique définie par l'équation 22 d'autre part.

Les déphasages les plus importants entre les signaux $P^e(t)$ et $\hat{\alpha}(t)$ ont été observés pour d=32 m et $U_{c-moy}=0,01 \text{ m s}^{-1}$ qui sont les valeurs étudiées extrêmes opposées de ces deux grandeurs. Les courbes de la figure 5 correspondent à ce cas. En raison de la forte valeur du rapport d/U_c les valeurs maximales constatées de $\hat{e}(z^\circ=0)$ sont ici très élevées et coïncident toujours avec les valeurs extrêmes de P^e .



Figure 4. Résultats de validation du modèle phénoménologique en régime non stationnaire, sans érosion et sans dépôt, correspondant au cas test défini par : $U_{c-moy}=0,02 \text{ m s}^{-1}$; $W=0,0002 \text{ m s}^{-1}$ et d=8 m.



Figure 5. Résultats en régime non stationnaire, sans érosion et sans dépôt, correspondant à deux cas tests définis par : $U_{c-moy}=0.01 \text{ m s}^{-1}$ et d = 32 m.

La figure 5a correspond à une vitesse de chute $W=0,0001 \text{ m s}^{-1}$ et la figure 5b à $W=0,0016 \text{ m s}^{-1}$. Entre ces deux cas les rapports $\hat{\alpha}(t)/P^e$ restent pratiquement identiques avec néanmoins une petite différence impliquant une légère dépendance du coefficient c_{α} du modèle phénoménologique vis-à-vis de la valeur de $\hat{\alpha}$ lorsque celle-ci devient élevée, du même ordre de grandeur que P^e_{cr} . Cette dépendance est négligée dans cette étude dans la gamme des valeurs examinées pour les variables du problème.

Pour des valeurs du rapport U_{c-moy}/d supérieures à environ 0,02 le déphasage entre les signaux $P^{e}(t)$ et $\hat{\alpha}(t)$ devient négligeable sauf au voisinage temporel du maximum du nombre de Peclet (figure 6).

De fait, dans un environnement côtier le maximum du nombre de Peclet est observé pendant les renverses de courant quand U_c peut tendre vers zéro. Ainsi, au cours d'un cycle de marée le régime sédimentaire peut être considéré stationnaire pendant une partie du temps et non stationnaire pendant la partie complémentaire de ce cycle. Dans la mesure où le signal U_c imposé dans les modélisations a une période T=22320 s (ce qui est représentatif des ondes de marée semi-diurnes dont la période est de 44640 s), on peut avancer le critère suivant pour déterminer si le régime sédimentaire dans un environnement donné est stationnaire ou non stationnaire à un instant donné :





Figure 6. Résultats en régime non stationnaire, sans érosion et sans dépôt, correspondant à deux cas tests définis par : $U_{c-moy}=0.02 \text{ m s}^{-1}$ et d = 1 m.

Afin d'explorer la robustesse du modèle phénoménologique, des tests ont été effectués incluant des valeurs $U_c \rightarrow 0$ pour lesquels $P^e \rightarrow \infty$. Ces tests correspondent à une vitesse de chute $W=0,0002 \text{ m s}^{-1}$ et à une variation de la vitesse de cisaillement contrôlée par $U_{c-mov}=0,02 \text{ m s}^{-1}$ et Ampl=0,999, de sorte qu'au cours de la modélisation la valeur

minimale de U_c est de 2×10^{-5} m s⁻¹ et la valeur maximale associée du nombre de Peclet vaut 150. Les résultats correspondants, présentés sur la figure 7, montrent la validité du modèle phénoménologique dans ce cas extrême. Ces résultats confirment également la dépendance du coefficient c_{α} du modèle phénoménologique vis-à-vis de la valeur de $\hat{\alpha}$. Il semble en effet que pour les fortes valeurs de $\hat{\alpha}$, la valeur du coefficient c_{α} augmente légèrement. Cette dépendance est négligée dans cette étude.



Figure 7. Résultats en régime non stationnaire, sans érosion et sans dépôt, pour deux cas tests définis par : $W=0,0002 \text{ m s}^{-1}$, $U_{c-mov}=0,02 \text{ m s}^{-1}$ et Ampl=0,999.

Le modèle phénoménologique de variation de $\tilde{\alpha}$ reste stable pour $U_c=0$ car dans ce cas extrême l'équation 24 devient :

$$\frac{d\widetilde{\alpha}}{dt} = c_{\alpha} \left(\frac{6W}{\kappa d}\right), \, si : U_c = 0 \tag{26}$$

Bien que pour $U_c=0$ le modèle soit stable, il faut signaler que pendant le laps de temps où cette condition persiste, les sédiments sont en chute libre sans diffusion turbulente, de sorte que la forme réelle des profils verticaux des matières en suspension s'écarte de celle d'une loi exponentielle, et ce d'autant plus que ce laps de temps est long.

En raison de la condition sans dépôt imposée qui est irréaliste pour $U_c=0$, les sédiments ont tendance, selon les modélisations 1DV, à s'accumuler dans les couches inférieures de la colonne d'eau, ce qui s'accompagne, en accord avec l'équation 26, d'un accroissement des valeurs évaluées du paramètre $\tilde{\alpha}$.

4.2 Transport sédimentaire avec dépôt et/ou érosion

Le dépôt et l'érosion induisent une modification dans le profil vertical de la concentration en matières en suspension qui est en général plus marquée que celle due à la non stationnarité du régime sédimentaire dépendant exclusivement des fluctuations

des variables hydrosédimentaires. Les effets de ces deux échanges de sédiments entre le fond et l'écoulement, sont décrits par la suite.

4.2.1 Description du profil vertical de la concentration en régime non stationnaire avec dépôt

La recherche d'une description du profil vertical de la concentration en régime non stationnaire avec dépôt est basée sur les résultats de modèle numérique 1DV combinant les différentes valeurs retenues des grandeurs U_{c-moy} , W et d.

Les tests examinés ont été effectués avec les valeurs suivantes du paramètre p de la loi de dépôt de Krone (équation 7) : 0,125 ; 0,25 ; 0,5 et 1.

La première partie de cette recherche a consisté à examiner les rapports $C_i(z^\circ)/\widetilde{C}(z^\circ)$ à partir des résultats du modèle numérique 1DV en régime non stationnaire avec dépôt (figure 8). On a constaté que dans la plupart des cas ce rapport peut être décrit par une loi exponentielle $G(z^\circ;\beta)=\exp(-\beta(1-z^\circ)^2)$. Pour cette raison, le modèle phénoménologique complet retenu pour décrire la concentration s'écrit comme suit : $C(z^\circ) = C_R \exp(-\alpha z^\circ) \exp(-\beta(1-z^\circ)^2)$ (27)

où C_R est une concentration de référence et β un paramètre du modèle qui dépend des variables du problème. L'objectif est que l'écart entre $C(z^\circ)$ et $C_i(z^\circ)$, soit nul ou minimisé.



a) $P^e=0.98$; p=1; d=8 m; W=0.0004 m s⁻¹ b) $P^e=3.9$; p=1; d=8 m; W=0.0016 m s⁻¹ Figure 8. Exemples des profils verticaux du rapport $C_i(z^\circ)/\widetilde{C}(z^\circ)$ évalué à partir des résultats du modèle 1DV avec dépôt (pour C_i) et du modèle phénoménologique ajusté en régime non stationnaire sans dépôt et sans érosion (pour \widetilde{C}).

Sachant qu'on a retenu $\alpha = \tilde{\alpha}$, la valeur expérimentale de la concentration de référence est calculée comme suit à partir de la valeur de la concentration en surface issue du modèle numérique 1DV :

$$C_R = \frac{C_{i=N+\frac{1}{2}}(z^\circ = 1)}{\exp(-\alpha)} = \frac{1.5 C_{i=N} - 0.5 C_{i=N-1}}{\exp(-\alpha)}$$
(28)

Les valeurs théoriques de $G_i(z^{\circ})$ sont déterminées comme suit :

$$G_i(z^\circ) = \frac{C_i(z^\circ)}{C_R \exp(-\alpha \, z^\circ)} \tag{29}$$

Enfin, la valeur expérimentale de $\hat{\beta}$ a été obtenue par un ajustement de la fonction $\hat{G}(z^{\circ}) = \exp(-\hat{\beta}(1-z^{\circ})^2)$ satisfaisant le critère des moindres carrés :

$$\hat{\beta} = \frac{\sum_{i=1}^{N} (1 - z^{\circ}_{i})^{2} \ln(G_{i})}{\sum_{i=1}^{N} (1 - z^{\circ}_{i})^{4}}$$
(30)

Il a été constaté qu'une valeur stationnaire terminale β_{∞} peut être déterminée pour le paramètre $\hat{\beta}$ si les variables indépendantes du problème (U_c , W et d) restent constantes, sous condition que le paramètre p de la loi de dépôt de Krone (équation 7) reste aussi constant. Dans ces conditions, le dépôt entraîne une décroissance progressive des concentrations en matières en suspension mais une stationnarité est observée pour le paramètre $\hat{\beta}$.

Les simulations avec le modèle numérique 1DV avec un dépôt imposé pendant un palier montrent que dans tous les cas la valeur de $\hat{\beta}$ tend vers une valeur terminale β_{∞} (voir figures 9 et 10).



a) $\alpha = P^e = 0.6$; $W = 0.0004 \text{ m s}^{-1}$; d = 8 mFigure 9. Résultats des tests numériques 1DV en régime non stationnaire avec dépôt représentés à travers les valeurs de $\hat{\beta}$. Evolution de $\beta_{\infty} = 0.5 \text{ pa}$, selon la loi ajustée pour ce paramètre et variation de β en accord avec le modèle phénoménologique défini par l'équation 31 résolue avec la méthode predictor-corrector de Runge-Kutta.



a) $\alpha = P^e = 0,6$; p=1; $W=0,0004 \text{ m s}^{-1}$; d=8 m b) $\alpha = P^e = 2,4$; p=1; $W=0,0008 \text{ m s}^{-1}$; d=8 mFigure 10. Résultats des tests numériques 1DV en régime non stationnaire avec dépôt représentés à travers un profil instantané de C_i/C_{init} . Profil instantané de \tilde{C}/C_{init} selon le modèle phénoménologique sans dépôt et sans érosion. Rapport C_i/\tilde{C} et fonction $\hat{G}(z^\circ) = \exp(-\hat{\beta}(1-z^\circ)^2)$ ajustée à partir de ce rapport.

Les simulations du dépôt par paliers ont permis d'évaluer en fonction des variables du problème les valeurs terminales β_{∞} correspondant à une stationnarité du paramètre $\hat{\beta}$. La figure 11 montre que β_{∞} peut être rattaché aux paramètres p et α par : $\beta_{\infty}=0.5 p\alpha$. De même que pour le paramètre $\tilde{\alpha}$ lié au régime non stationnaire sans dépôt et sans érosion, l'analyse des résultats montre que le déphasage entre $\beta(t)$ et $\beta_{\infty}(t)$ dépend essentiellement du rapport U_c/d . Sur la base de cette observation le modèle retenu pour simuler la variation dans le temps de β est la suivante :

$$\frac{d\beta}{dt} = c_{\beta} \frac{U_c}{d} (\beta_{\infty} - \beta)$$
(31)

où c_{β} est un coefficient du modèle dont la valeur est évaluée à partir des courbes de $\hat{\beta}(t)$ issues des tests numériques 1DV avec dépôt par paliers (voir figure 9). Les valeurs retenues pour ce coefficient sont :

$$c_{\beta} = \begin{cases} 0,667 + 0,3 \times \beta & , si: D^{ef} > 0 \\ 0,667 & , si: D^{ef} = 0 \end{cases}$$
(32)

Il est intéressant de remarquer qu'en régime stationnaire terminal pour les paramètres α et β , le modèle phénoménologique développé dans le cadre de cette étude s'écrit comme suit :

$$C(z^{\circ})|_{\alpha_{\infty},\beta_{\infty}(p,\alpha)} \approx C_R \exp(-P^e z^{\circ}) \exp(-0.5 p P^e (1-z^{\circ})^2)$$
(33)

Ainsi, cette approche du profil vertical de la concentration est compatible avec les conditions de frontière du problème au fond (z=0) et en surface (z=d). En effet :

$$-WC|_{\alpha_{\infty},\beta_{\infty}(p,\alpha)} - K_{z} \frac{\partial C|_{\alpha_{\infty},\beta_{\infty}(p,\alpha)}}{\partial z} \bigg|_{z=0} = \left(-p WC|_{\alpha_{\infty},\beta_{\infty}(p,\alpha)}\right)_{z=0}$$
(34a)

$$\left(-WC|_{\alpha_{\infty},\beta_{\infty}(p,\alpha)}-K_{z}\frac{\partial C|_{\alpha_{\infty},\beta_{\infty}(p,\alpha)}}{\partial z}\right)_{z=d}=0$$
(34b)

Cependant, on doit signaler que lorsque les paramètres α et β ne sont pas stationnaires, ces conditions de frontière ne sont pas satisfaites rigoureusement, si bien que dans ces cas le modèle inclut une incertitude qui peut être étudiée à travers les erreurs inhérentes aux résultats du modèle phénoménologique. L'étude de ces erreurs se fera dans la section 4.2.3 où le dépôt et l'érosion sont simulés au cours d'un même test.



Figure 11. Relation entre le paramètre β_{∞} et le produit $p \times \alpha$ (516 points expérimentaux). Le trait continu correspond à la loi ajustée $\beta_{\infty}=0,5 p\alpha$.

4.2.2 Description du profil vertical de la concentration en régime non stationnaire avec érosion

Le paramètre β tenant compte de l'effet du dépôt sur le profil vertical de la concentration sert également à tenir compte de l'érosion. On constate que dans ce cas aussi une valeur stationnaire terminale β_{∞} peut être déterminée pour le paramètre $\hat{\beta}$ si les variables indépendantes du problème (U_c , W et d) restent constantes, mais seulement à condition qu'un paramètre défini par $q = E^{ef}/(C_0 W_0)$ reste aussi constant.

On doit signaler que cette dernière condition n'est pas "naturelle" dans les processus sédimentaires car en général E^{ef} est indépendant de C_0W_0 . En effet, il est admis que le taux d'érosion effectif E^{ef} dépend principalement des contraintes hydrodynamiques érosives et de la tenue des sédiments déposés à ces contraintes.

Cependant, les modélisations de l'érosion par paliers avec le paramètre q constant fournissent la méthode numérique la plus précise disponible pour évaluer β_{∞} et c_{β} (voir figures 12 et 13). Les tests ont permis d'évaluer $c_{\beta}=0,667$.

En régime stationnaire terminal pour les paramètres α et β , une relation β_{∞} =-0,5× $q\alpha$ est compatible avec les conditions de frontière au fond et en surface. Les résultats obtenus du modèle numérique 1DV avec érosion par paliers ont montré que cette relation n'est valable que pour des valeurs de $q\alpha$ inférieures à 0,1 (voir figure 14), bien qu'au-dessus de cette valeur, β_{∞} reste fortement corrélé à $q\alpha$. L'approche retenue est la suivante :

$$\beta_{\infty} = \begin{cases} -0.50 \times (q\alpha) & , si: \quad q\alpha < 0.10 \\ -0.72 \times (q\alpha)^{1.15} & , si: \quad q\alpha > 0.10 \end{cases}$$
(35)

Nous devons signaler qu'au cours de cette étude nous avons constaté que dans certains cas, avec érosion notamment, les résultats du modèle numérique 1DV avec N=20 sont moins précis que ceux issus du modèle phénoménologique développé dans cet article. Dans cet étude ce problème a été résolu en prenant N=50, ou N=100 dans certains cas.



a) $\alpha = P^e = 0,15$; $W = 0,0004 \text{ m s}^{-1}$; d = 16 mFigure 12. Résultats des tests numériques 1DV en régime non stationnaire avec érosion représentés à travers les valeurs de $\hat{\beta}$. Evolution de $\beta_{\infty}(q, \alpha)$ selon la loi ajustée pour ce paramètre et variation de β en accord avec le modèle phénoménologique défini par l'équation 31 résolue avec la méthode predictor-corrector de Runge-Kutta.

4.2.3 Simulations en régime non stationnaire avec érosion et dépôt

Dans cette section sont présentés des résultats obtenus à partir des modélisations 1DV correspondant à des simulations de la dynamique verticale des matières en suspension en régime non stationnaire avec érosion et dépôt.



a) $\alpha = P^e = 0.15$; q = 1; $W = 0.0004 \text{ m s}^{-1}$; d = 16 m b) $\alpha = P^e = 0.15$; q = 2; $W = 0.0004 \text{ m s}^{-1}$; d = 16 mFigure 13. Résultats des tests numériques 1DV en régime non stationnaire avec érosion représentés à travers un profil instantané de C_i/C_{init} . Profil instantané de \tilde{C}/C_{init} selon le modèle phénoménologique sans dépôt et sans érosion. Rapport C_i/\tilde{C} et fonction $\hat{G}(z^\circ) = \exp(-\hat{\beta}(1-z^\circ)^2)$ ajustée à partir de ce rapport.



Figure 14. Relation entre $-\beta_{\infty}$ et le produit $q \times \alpha$ (596 points expérimentaux). Le trait en noir correspond à β_{∞} =-0,5($q\alpha$), et le trait en rouge à la loi ajustée pour les valeurs de $q\alpha$ supérieures à 0,10 (voir équation 35).

Ces résultats sont comparés avec ceux obtenus avec le modèle phénoménologique développé dans cet article. Les résultats de deux simulations numériques test sont décrits par la suite. Ces simulations sont désignées Cas 1 et Cas 2.

Les valeurs des variables du problème relatives au Cas 1 étudié sont rassemblées dans le tableau 1. En raison des valeurs imposées, le nombre sans dimension $(U_{c-moy} \times T/d)$ est relativement élevé, si bien qu'en l'absence des phénomènes de dépôt et d'érosion, le régime sédimentaire serait quasi stationnaire (voir équation 25).

Les résultats du modèle 1DV qui sont présentés sur la figure 15, montrent, en cohérence avec les résultats du modèle phénoménologique, que les paramètres de ce dernier sont quasi stationnaires. On constate qu'à tout instant les paramètres α et β sont proches de leurs valeurs terminales instantanées respectives α_{∞} et β_{∞} .

Pendant les intervalles de temps où le profil vertical de la concentration n'est pas affecté par les échanges avec le fond (érosion et dépôt), on constate que le signal $\hat{\alpha}$ obtenu à partir des résultats des modélisations numériques 1DV, est bien approché par le signal du modèle phénoménologique $\alpha = \tilde{\alpha}$. En présence de dépôt et d'érosion les signaux α et $\hat{\alpha}$ s'écartent, ce qui est dû à une modification de la forme du profil vertical de la concentration par rapport à sa forme sans dépôt et sans érosion.

Pendant les intervalles de temps où la dynamique sédimentaire est affectée par l'érosion ou par le dépôt, la modification de la forme du profil vertical de la concentration est contrôlée par le paramètre β . Un très bon accord entre β et $\hat{\beta}$ implique que la précision des résultats du modèle phénoménologique est excellente dans ce cas étudié.

Pour mieux caractériser la précision globale du modèle phénoménologique, on a calculé les erreurs relatives au fond $e(z^{\circ}=0)$ comme suit :

$$e(z^{\circ} = 0) = \frac{C(z^{\circ} = 0)}{C_{i}(z^{\circ} = 0)} - 1 = \frac{C_{R} \exp(-\beta)}{C_{i=1-\frac{1}{2}}(z^{\circ} = 0)} - 1 = \frac{C_{R} \exp(-\beta)}{1.5 C_{i=1} - 0.5 C_{i=2}} - 1$$
(37)

Sachant que la concentration moyenne sur la verticale est donnée par :

$$\overline{C} = \int_{0}^{1} C_{i} \, dz^{\circ} \approx \int_{0}^{1} C \, dz^{\circ} = \int_{0}^{1} C_{R} \exp(-\alpha \, z^{\circ}) \exp(-\beta (1-z^{\circ})^{2}) \, dz^{\circ}$$
(38)

La valeur de C_R a été calculée par :

$$C_R = \frac{\sum_{i=1}^{N} C_i \Delta z^{\circ}}{\sum_{i=1}^{N} \exp(-\alpha z^{\circ}{}_i) \exp(-\beta (1-z^{\circ}{}_i)^2) \Delta z^{\circ}}$$
(39)

On observe que le signal de e(0) comporte des valeurs de pic modérés liés à un début et une fin intempestifs des phénomènes d'érosion et de dépôt. Par ailleurs, les calculs montrent que les valeurs maximales de $|e(z^\circ=0)|$ sont inférieures à 0,006 ce qui confirme la très bonne qualité des résultats du modèle phénoménologique dans ce cas.

Variable	Symbole et valeur
Profondeur	d = 2,00 m
Vitesse de chute	$W = 0,0002 \text{ m s}^{-1}$
Valeur moyenne de la vitesse de cisaillement	$U_{c-moy} = 0.04 \ m \ s^{-1}$
Période du signal U_c	$T = 22320 \ s$
Amplitude relative du signal U_c	Ampl=0,80
Condition critique de dépôt	U_c (critique de dépôt) = 0,50× U_{c-moy}
Paramètre de la loi de Krone de dépôt	p = 0,50
Condition critique d'érosion	U_c (critique d'érosion) = 1,70× U_{c-moy}
Taux d'érosion effectif adimensionnel	$E^{ef}/(W \times \overline{C_{init}}) = 1,00$

Tableau 1. Valeurs des variables du problème définissant le Cas 1 étudié.



Figure 15. Résultats des modélisations correspondant au Cas 1 étudié défini par les valeurs des variables rassemblées dans le tableau 1. Cette figure présente la variation dans le temps de la concentration moyenne sur la verticale et des paramètres du modèle phénoménologique décrivant le profil vertical des matières en suspension.

Les valeurs des variables du problème relatives au Cas 2 étudié sont rassemblées dans le tableau 2 et les résultats correspondants sur la figure 16. On constate que les valeurs de α et α_{∞} sont en général différentes, mais ces deux valeurs sont presque identiques pour les faibles valeurs de $\alpha_{\infty}=P^e$. Les valeurs de β sont proches de celles de β_{∞} pendant les phases d'érosion qui coïncident avec une valeur faible de P^e alors que pendant les phases de dépôt où P^e atteint ses valeurs maximales, les valeurs de β et β_{∞} sont en général différentes.

En bref, dans ce Cas 2 étudié, les paramètres adimensionnels du modèle phénoménologique se rapprochent de leurs valeurs terminales théoriques pour les valeurs faibles de P^e qui correspondent aux fortes valeurs de U_c , grandeur qui contrôle les transferts de masse verticaux liés à la turbulence.

Les valeurs extrêmes de e(0) sont plus importantes que dans le Cas 1. En effet, en valeur absolue l'erreur relative atteint une valeur maximale de 0,10, ce qui nous semble bien acceptable.

La figure 17 représente des profils verticaux de la concentration adimensionnés par la concentration initiale des modélisations. Quatre séquences de profils sont montrées correspondant à quatre fenêtres d'observation. Les instants t_o de ces fenêtres sont définis par :

- Début de la période de dépôt.
- Fin de la période de dépôt.
- Début de la période d'érosion.
- Fin de la période d'érosion.

D'une façon générale, il y a un très bon accord entre les résultats numériques du modèle théorique 1DV et ceux du modèle phénoménologique. Dans tous les cas étudiés, une bonne convergence de ce dernier est vérifiée, bien que pendant la période qui suit le début du dépôt, un léger retard pour la convergence à proximité du fond soit constaté.

Variable	Symbole et valeur
Profondeur	d = 8,00 m
Vitesse de chute	$W = 0,0012 \text{ m s}^{-1}$
Valeur moyenne de la vitesse de cisaillement	$U_{c-moy} = 0.04 \ m \ s^{-1}$
Période du signal U_c	$T = 22320 \ s$
Amplitude relative du signal U_c	Ampl=0,80
Condition critique de dépôt	U_c (critique de dépôt) = 0,50 × U_{c-moy}
Paramètre de la loi de Krone de dépôt	p = 1,00
Condition critique d'érosion	U_c (critique d'érosion) = 1,70× U_{c-moy}
Taux d'érosion effectif adimensionnel	$E^{ef}/(W \times \overline{C_{init}}) = 2,50$

Tableau 2. Valeurs des variables du problème définissant le Cas 2 étudié.



Figure 16. Résultats des modélisations correspondant au Cas 2 étudié défini par les valeurs des variables rassemblées dans le tableau 2. Cette figure présente la variation dans le temps de la concentration moyenne sur la verticale et des paramètres adimensionnels du modèle phénoménologique décrivant le profil vertical des matières en suspension.

5. Synthèse du modèle phénoménologique de convection-diffusion des matières en suspension

Dans les écoulements à surface libre étudiés dans cet article, les matières en suspension sont transportées horizontalement par le courant. Dans ces conditions, les modèles phénoménologiques développés pour les paramètres alpha et bêta peuvent s'appliquer seulement si l'on suit les sédiments dans leur parcours horizontal. En coordonnées d'Euler cela implique la nécessité d'inclure des termes de convection horizontale dans les équations du modèle.



Figure 17. Concentrations adimensionnées par la concentration initiale en abscisses, en fonction de z° en ordonnées. En pointillés noirs : résultats numériques du modèle 1DV. En trait noir : résultats du modèle phénoménologique. En trait rouge : loi exponentielle avec alpha comme seul paramètre adimensionnel.

Les équations finales retenues pour le modèle 2DH de transport de sédiments en suspension par un écoulement sont présentées par la suite. Tout d'abord l'équation de transport régissant la concentration moyenne sur la verticale \overline{C} :

$$\frac{\partial \overline{C}}{\partial t} + \overline{V}_x \frac{\partial \overline{C}}{\partial x} + \overline{V}_y \frac{\partial \overline{C}}{\partial y} = \frac{\partial}{\partial x} \left(\overline{K}_x \frac{\partial \overline{C}}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\overline{K}_y \frac{\partial \overline{C}}{\partial y} \right) + \frac{E^{ef} - D^{ef}}{d}$$
(40)

où \overline{V}_x et \overline{V}_y sont les composantes de la vitesse moyenne sur la verticale selon les directions Ox et Oy respectivement.

Le profil vertical de la concentration est décrit par l'équation 27, reprise ci-dessous :

$$C(z^{\circ}) = C_R \exp(-\alpha z^{\circ}) \exp(-\beta (1-z^{\circ})^2)$$

D'après l'équation 38, la concentration de référence du profil C_R est reliée à \overline{C} par :

$$\overline{C} = C_R \int_0^1 \exp(-\alpha \, z^\circ) \exp(-\beta (1-z^\circ)^2) \, dz^\circ$$

La concentration au fond C_0 , dont la valeur sert à paramétrer le taux de dépôt effectif D^{ef} , est reliée à C_R par :

$$C_0 = C_R \exp(-\beta)$$

Le paramètre $\alpha = \tilde{\alpha}$, d'après l'équation 24 avec prise en compte de la convection horizontale, est régi par :

$$\frac{\partial \alpha}{\partial t} + \overline{V}_x \frac{\partial \alpha}{\partial x} + \overline{V}_y \frac{\partial \alpha}{\partial y} = c_\alpha \frac{U_c}{d} (\alpha_\infty - \alpha)$$
(40A)

où $\alpha_{\infty} = P^e$ est la valeur terminale du paramètre α en régime stationnaire et $c_{\alpha} \approx 0,667$ un coefficient du modèle. Selon l'équation 31 avec prise en compte de la convection horizontale, le paramètre β est régi par :

$$\frac{\partial \beta}{\partial t} + \overline{V}_x \frac{\partial \beta}{\partial x} + \overline{V}_y \frac{\partial \beta}{\partial y} = c_\beta \frac{U_c}{d} (\beta_\infty - \beta)$$
(40B)

où β_{∞} est la valeur terminale du paramètre β , laquelle dépend des échanges solides entre le fond et la colonne d'eau, échanges paramétrés par D^{ef} et E^{ef} .

En cas de dépôt effectif
$$(D^{ef} > 0; E^{ef} = 0)$$
:

$$\beta_{\infty} = 0.50 \, p \, \alpha$$
 , et: $c_{\beta} = 0.667 + 0.3 \times \beta$

En cas d'érosion effective $(D^{ef}=0; E^{ef}>0)$:

$$\beta_{\infty} = \begin{cases} -0.50 \times (q\alpha) & , si: \quad q\alpha < 0.10 \\ -0.72 \times (q\alpha)^{1.15} & , si: \quad q\alpha > 0.10 \end{cases} , et: \quad c_{\beta} = 0.667$$

En cas d'échanges effectifs nuls entre le fond et l'écoulement ($D^{ef}=0$; $E^{ef}=0$): $\beta_{\infty} = 0$, et: $c_{\beta} = 0,667$

5.1 Modèle de convection-diffusion verticale à deux équations

Ce modèle doit être utilisé quand α et β sont en général différents de α_{∞} et de β_{∞} , respectivement.

Si les actions hydrodynamiques paramétrées par $|U_c|$ ont une périodicité *T*, cela correspond à un nombre sans dimensions $(U_{c-moy} \times T/d) <<500$. Les paramètres adimensionnels du modèle doivent être simulés par les équations 40A et 40B. Les résultats obtenus sont alors fiables à tout moment.

5.2 Modèle de convection-diffusion verticale à une équation

Dans certains problèmes à tout instant on a $\beta \approx \beta_{\infty}$, alors qu'en général $\alpha \neq \alpha_{\infty}$. Dans ce cas on retient $\beta = \beta_{\infty}$, mais α , qui est en décalage sur α_{∞} , doit être modélisé avec l'équation 40A. Le fait de retenir $\beta = \beta_{\infty}$ peut induire quelques erreurs significatives pendant des laps de temps courts suivant la fin des périodes de dépôt et d'érosion (voir figures 15 et 16). Ce cas correspond à $(U_{c-moy} \times T/d) \approx 500$

5.3 Modèle de convection-diffusion verticale à zéro équation

Dans ce cas on admet la stationnarité des paramètres α et β . On retient alors $\alpha = \alpha_{\infty}$ et $\beta = \beta_{\infty}$. Ce cas correspond à $(U_{c-moy} \times T/d) > 500$ avec des périodes très courtes ou inexistantes avec faibles valeurs de U_c . Les résultats obtenus pour C_0/\overline{C} sont alors très proches de ceux calculés avec la formulation de TEETER (1986), (équation 14) et pratiquement identiques pour des valeurs de p proches de 1.

6. Conclusions

L'étude des formes des profils verticaux de la concentration permet de tirer deux conclusions générales indépendantes du modèle phénoménologique développé dans ce manuscrit :

- En régime sédimentaire stationnaire, les solutions analytiques ou par intégration numérique des équations régissant le problème, permettent de décrire les profils de C/C_0 par une fonction $F(z^\circ; \alpha_\infty)$ qui définit l'équation générale de ces profils, où α_∞ est un paramètre adimensionnel qui dépend du rapport W/U_c .

En régime non stationnaire, lorsque des conditions sans dépôt et sans érosion sont imposées dans les modélisations, à tout moment les profils de C/C_0 convergent vers $F(z^\circ; \alpha_\infty)$. Bien que la convergence réelle soit plus rapide au fond et en surface que sur le reste de la colonne d'eau, dans la plupart des cas les profils de C/C_0 sont assez bien modélisés par la même fonction $F(z^\circ; \alpha)$, avec la valeur du paramètre α qui tend toujours vers la valeur instantanée de α_∞ . Selon ces mêmes modélisations, le seul écart significatif de cette équation générale du profil de C/C_0 est observé quand le déphasage entre les signaux $\alpha(t)$ et $\alpha_\infty(t)$ est important, pour des valeurs de U_c qui tendent vers zéro $((W/U_c) \rightarrow \infty)$ pour lesquelles, par rapport à l'équation générale du profil de C/C_0 , une suraccumulation de sédiments dans les couches de la colonne d'eau situées près du fond est provoquée par l'équation de transport 1DV régissant la dynamique verticale des matières en suspension, suraccumulation qui disparaît quand la valeur de U_c remonte. Cet écart par rapport à l'équation générale du profil est en grande partie un biais des modélisations car dans ces conditions le dépôt doit se produire.

Avec dépôt ou érosion, si les variables indépendantes du problème (U_c , W et d) restent constantes et si les échanges solides avec le fond sont proportionnels à la vitesse de chute des sédiments multipliée par la concentration au fond (paramètres pet q constants), les modélisations 1DV montrent que le profil du rapport $C/F(z^\circ; \alpha)$ tend toujours vers une forme terminale qui reste similaire par la suite.

Si ces conditions persistent suffisamment longtemps, une forme terminale définie par $G(z^{\circ};\beta_{\infty})$ est atteinte. On observe ainsi une stationnarité du paramètre β_{∞} si bien que les profils de *C* peuvent être modélisés par une fonction $C_R \times F(z^{\circ};\alpha) \times G(z^{\circ};\beta_{\infty})$, où $F(z^{\circ};\alpha)$ est la fonction décrivant le profil C/C_0 en régime non stationnaire sans dépôt et sans érosion. Si la stationnarité n'est pas atteinte pour β le profil de *C* n'est pas décrit exactement par $C_R \times F(z^{\circ};\alpha) \times G(z^{\circ};\beta)$, mais cette expression reste cependant une approche satisfaisante.

Les principaux résultats numériques de cette étude ont été obtenus avec un coefficient de diffusion turbulente K_z invariant selon z. La même démarche peut être appliquée pour K_z variant avec z, ce qui implique une éventuelle modification des fonctions $F(z^{\circ}; \alpha)$ et $G(z^{\circ}; \beta)$ (voir appendice 1).

Pour K_z constant sur la verticale, les fonctions utilisées sont $F(z^{\circ};\alpha)=\exp(-\alpha z^{\circ})$ et $G(z^{\circ};\beta)=\exp(-\beta(1-z^{\circ})^2)$. La valeur terminale du paramètre α est $\alpha_{\infty}=P^e$ et celle de β est soit une fonction $\beta_{\infty}(p,\alpha)=0,5$ $p\alpha$, en cas de dépôt, soit une fonction $\beta_{\infty}(q,\alpha)$ en cas d'érosion (équation 35). Selon le modèle phénoménologique développé dans cet article, les variations de α et de β , sont simulées par les équations 40A et 40B respectivement. Dans ce modèle α et β convergent uniformément sur toute la colonne d'eau vers α_{∞} et β_{∞} respectivement, ce qui est une approximation du problème car la convergence réelle s'avère être plus rapide au fond et en surface que sur le reste de la colonne d'eau.

La meilleure validation du modèle phénoménologique est sa capacité avérée à reproduire la dynamique verticale des matières en suspension avec des résultats très proches de ceux issus d'une solution numérique des équations théoriques 1DV avec une discrétisation de la colonne d'eau qui utilise au moins 50 couches.

Dans les applications aux cas réels les erreurs liées au modèle phénoménologique sont acceptables si l'érosion et le dépôt sont bien paramétrés. Par contre, si pour des conditions de dépôt on impose p=0, les valeurs des erreurs relatives atteignent dans nos modélisations une valeur de 0,40 quand $(U_{c-moy} \times T/d) \approx 7$ et $P^e=12$ (voir figure 5b). Cette erreur est en grande partie un artefact des modélisations car ce cas est extrême, avec des conditions de mise en dépôt très marquées.

Dans la mesure où le modèle phénoménologique s'approche de la solution théorique du problème, les deux conclusions suivantes sur le comportement sédimentaire reflètent une réalité, au moins en moyenne sur la colonne d'eau :

Selon ce modèle la valeur de α tend toujours vers P^e. Sans érosion et sans dépôt, quand α≈P^e le profil vertical de la concentration est dans des conditions proches de l'équilibre stationnaire sur toute la colonne d'eau. Si les variables indépendantes du problème (U_c, W et d) restent constantes, la durée nécessaire pour parvenir à cet équilibre peut être caractérisée par une constante de temps τ_α=d/(c_α×U_c), si bien qu'après un temps t=4,6×τ_α on aura : (α_∞-α)=(α_∞-α_{init})/100, où α_{init} désigne la valeur initiale de ce paramètre (à t=0).

Cette expression de la constante de temps se justifie par le fait que pour parvenir aux conditions d'équilibre les sédiments doivent se redistribuer sur toute la hauteur d de la colonne d'eau et que la vitesse des transferts verticaux de mélange des sédiments est contrôlée par U_c .

Le paramètre adimensionnel β du modèle est en relation avec les effets des échanges solides avec le fond, sur le profil vertical de la concentration. Après une période de dépôt ou d'érosion, quand les échanges solides avec le fond cessent, la valeur de β tend vers zéro au fur et à mesure que les sédiments se redistribuent dans la colonne d'eau, se rapprochant ainsi des conditions sédimentaires soit stationnaires, soit non stationnaires sans dépôt et sans érosion. Lorsque les variables indépendantes du problème sont constantes et que p ou q reste constant en cas de dépôt ou d'érosion respectivement, la durée nécessaire pour que β parvienne à sa valeur terminale β_∞ est caractérisée par une constante de temps τ_β=d/(c_β×U_c).

On doit signaler que cette recherche s'est développée en vue des applications aux sédiments fins, mais les résultats s'appliquent à tous les matériaux transportés en suspension par les cours d'eau sous condition que les variables du problème soient bien paramétrées.

En conclusion finale, on peut affirmer que le modèle phénoménologique développé dans le cadre de cet article pour décrire le profil vertical de la concentration dans les modélisations hydrosédimentaires 2DH permet d'améliorer considérablement la précision et la qualité des informations qui peuvent être obtenues de ces modélisations.

7 Appendices

7.1 <u>Appendice 1 : Solutions analytiques pour le profil vertical de la concentration en</u> matières en suspension dans un cours d'eau

Si le régime sédimentaire est stationnaire et uniforme (sans érosion et sans dépôt) l'intégration de l'équation 8 permet d'obtenir la loi de Rouse-Vanoni généralisée pour la distribution verticale des matières en suspension en régime stationnaire (ORTON & KINEKE, 2001 ; SANCHEZ *et al.*, 2005), à savoir :

$$C(z)\big|_{stat} = C_0 \exp\left(-\int_0^z \frac{W}{K_z} dz\right)$$

La solution de cette équation dépend des formulations retenues pour modéliser W et K_z . Dans ce manuscrit on a retenu W et K_z constants pour obtenir l'équation 10.

Une autre solution, due à ROUSE (1937), est obtenue en supposant W constant et le coefficient de diffusion turbulente K_z modélisé par :

$$K_z = \kappa U_c \, z \left(1 - z^\circ \right)$$

La solution qui est valable pour $z \ge a$, est obtenu sachant que :

$$\int_{a}^{z} \frac{\mathrm{d}z}{K_{z}} = \frac{1}{\kappa U_{c}} \ln \left[\frac{z(d-a)}{a(d-z)} \right]$$

par conséquent on peut écrire :

$$C(z)\Big|_{stat} = C_a \exp\left(-\frac{W}{\kappa U_c} \ln\left[\frac{z(d-a)}{a(d-z)}\right]\right) = C_a \left[\frac{a(d-z)}{z(d-a)}\right]^{W/(\kappa U_c)}$$

où C_a est la concentration de référence au niveau z=a près du fond. L'évaluation du rapport C_a/\overline{C} à partir de cette expression est très sensible à la valeur retenue pour a, laquelle selon certains auteurs, est égale à $0,05 \times d$, mais selon d'autres auteurs celle-ci est du même ordre de grandeur que la rugosité du fond.

D'une façon plus générale, si K_z est une fonction de z et si W varie en fonction de la concentration locale C suivant la loi de puissance qui peut être écrite comme suit :

$$W = W_0 \left(\frac{C}{C_0}\right)^{1/t}$$

où W_0 est la valeur de la vitesse de chute associée à la concentration au fond C_0 , et r une constante, alors, le profil vertical de la concentration est décrit par :

$$C(z)\big|_{stat} = C_0 \left(\frac{\lambda_0}{\lambda_z}\right)'$$

avec $\lambda_0 = r/W_0$, et λ_z qui est donné par :

$$\lambda_z = \lambda_0 + \int_0^z \frac{\mathrm{d}z}{K_z}$$

Ces trois dernières expressions restent valables, si d'un point de vue similaire à celui adopté pour classer le diamètre des grains de sable dans les études granulométriques, la vitesse de chute est distribuée selon une loi gamma de paramètres r et λ_z (SANCHEZ, 2006).

7.2 <u>Appendice 2 : Relation entre la concentration au fond et la concentration moyenne</u> <u>sur la verticale en fonction des paramètres adimensionnels du modèle</u> <u>phénoménologique décrivant le profil vertical des matières en suspension</u>

D'après les équations 27 et 38 on peut écrire :

$$\frac{C_0}{\overline{C}} = \frac{\exp(-\beta)}{\int_0^1 \exp(-\alpha \, z^\circ) \exp(-\beta (1-z^\circ)^2) \, dz^\circ}$$

Cette expression admet une solution analytique pour $\beta=0$ et peut être évaluée à l'aide des tables d'intégration de la loi normale de Gauss pour $\beta=0,5\alpha$. Cependant, dans un cas général, cette équation doit être calculée par intégration numérique à l'aide de l'expression suivante :

$$\frac{C_0}{\overline{C}} = \frac{\exp(-\beta)}{\sum_{i=1}^{N} \exp(-\alpha z_i^\circ) \exp(-\beta (1-z_i^\circ)^2) \Delta z_i^\circ}$$

La figure 18 montre C_0/\overline{C} en fonction de β/α pour quelques valeurs de α .



Figure 18. Variation de C_0/C en fonction de β/α pour quelques valeurs de α en conformité avec modèle phénoménologique décrivant le profil vertical des matières en suspension développé dans ce manuscrit.

8. Références bibliographiques

BELINSKY M., RUBIN H., AGNON Y., KIT E., ATKINSON J.F. (2005). *Characteristics of resuspension, settling and diffusion of particulate matter in a water column*. Environmental. Fluid Mechanics, Vol. 5, pp 415-441. doi:10.1007/s10652-004-7302-3 KRONE R.B. (1986). *The significance of aggregate properties to transport processes*. In A.J. Mehta (Ed.), Estuarine cohesive sediment dynamics, Coastal and estuarine studies n° 14 (pp. 66–84). Springer, Berlin. doi:10.1007/978-1-4612-4936-8_4

LUMBORG U., WINDELIN A. (2003). *Hydrography and cohesive sediment modelling: application to Rømø Dyb tidal area*. Journal of Marine Systems, Vol. 38, pp 287–303. doi:10.1016/S0924-7963(02)00247-6

MEHTA A.J. (1986). Characterization of cohesive sediment properties and transport processes in estuaries. In A.J. Mehta (Ed.), Estuarine cohesive sediment dynamics, Coastal and estuarine studies n° 14 (pp. 290–325). Springer, Berlin.

doi:10.1007/978-1-4612-4936-8_15

ORTON P.M., KINEKE G.C. (2001). Comparing calculated and observed vertical suspended-sediment distributions from a Hudson River estuary turbidity maximum. Estuarine, Coastal and Shelf Science, Vol. 52, pp 401–410. doi:10.1006/ecss.2000.0747

ROUSE H. (1937). *Modern conceptions of the mechanics of fluid turbulence*. Transactions of the American Society of Civil Engineers, Vol. 102, pp 463–541.

SANCHEZ M. (2006). Settling velocity of the suspended sediment in three high-energy environments. Ocean Engineering, Vol. 33 (5-6), pp 665-678. doi:10.1016/j.oceaneng.2005.05.009

SANCHEZ M., GRIMIGNI P., DELANOË Y. (2005). *Steady-state vertical distribution of cohesive sediments in a flow*. Comptes Rendus Geoscience, Vol. 337, pp 357–365. doi:10.1016/j.crte.2004.10.020

TEETER A.M. (1986). Vertical transport in fine-grained suspension and newlydeposited sediment. In A.J. Mehta (Ed.), Estuarine cohesive sediment dynamics, Coastal and estuarine studies n° 14 (pp. 170–191). Springer, Berlin. doi:10.1007/978-1-4612-4936-8_9

Note complémentaire au manuscrit indexé DOI:10.5150/revue-paralia.2013.009

Note soumise le 19 octobre 2015, acceptée le 6 novembre 2015, en ligne le 9 novembre 2015.

Des validations numériques complémentaires dont une partie a été publiée par SANCHEZ (2014), ont montré qu'en cas d'érosion, le paramètre β_{∞} peut être relié au produit $q\alpha$ par une expression unique qui est compatible avec la condition de frontière relative aux échanges de sédiments avec le fond :

 $\beta_{\infty} = -0,50 \ q \alpha$, pour toute valeur de $q \alpha$ (Eq. 35 modifiée) En cas de dépôt ($D^{e_{f}}>0$) dans cet article le coefficient c_{β} a été rattaché à β par l'équation 32, sur la base des résultats de simulations numériques effectuées avec $\beta = \beta_{\infty}$. Quand $\beta \neq \beta_{\infty}$ les résultats s'améliorent si le coefficient c_{β} est rattaché à β_{∞} à travers l'équation 32 modifiée ci-dessous (voir SANCHEZ, 2014) :

$c_{\beta} = \begin{cases} 0,66\\ 0,66 \end{cases}$	$0,667+0,3\times\beta_{\infty}$, si:	$D^{ej} > 0$	(Eq. 32 modifiée)
	0,667	, <i>si</i> :	$D^{ef} = 0$	(Eq. 52 mountee)

Référence bibliographique :

SANCHEZ M. (2014). Distribution non stationnaire des matières en suspension dans une couche limite oscillant à haute fréquence. XIII^{ème} Journées Nationales Génie Côtier – Génie Civil, Dunkerque, pp 495-504. doi:10.5150/jngcgc.2014.054